

FTdx10ユーザーコマンド説明

ユーザーコマンド参考例 (FTdx10__s d. t x t)

MD0<05+3, 1=MD>

MD06<05>

PC<05+2, 3=PC>

PC005<05>

IF<05+6, 5=IF>

MS03;TX1<05>

RM0<05+6, 3=RM0>

TX0<05>

PC<05>

MD0<05>

100, 20, 0 (実機に合わせて変更必要です)

実機での確認がありませんのですべてコマンドマニュアルでの推測設定です。

実機でご確認、「FTdx10__s d. t x t」の修正をお願いします。

<内容の詳細>

1：現在モードの読出し（対象はMainバンド）

MD0<05+3, 1=MD>

- ・送信[MD0], 0.5秒待機, インデックス3から1文字記憶, 受信先頭文字[MD]（他の返信は無視）

| MD | OPERATING MODE | | | | | | | | | | |
|--------|----------------|---|----|----|---|---|---|---|---|----|--|
| Set | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P1 0: MAINバンド 1: SUBバンド P2 MODE 1: LSB 2: USB 3: CW-USB 4: FM 5: AM 6: RTTY-LSB 7: CW-LSB 8: DATA-LSB 9: RTTY-USB A: DATA-FM B: FM-N C: DATA-USB D: AM-N E: PSK F: DATA-FM-N |
| | M | D | P1 | P2 | : | | | | | | |
| Read | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | |
| | M | D | P1 | : | | | | | | | |
| Answer | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | |
| | M | D | P1 | P2 | : | | | | | | |

(FTDX10_CAT_OM_JPN_2104-D. pdfより抜粋)

2：チューニングモード設定

MD06<05>

- ・送信[MD06], 0.5秒待機（返信は無視）

| MD | OPERATING MODE | | | | | | | | | | |
|--------|----------------|---|----|----|---|---|---|---|---|----|--|
| Set | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P1 0: MAINバンド 1: SUBバンド P2 MODE 1: LSB 2: USB 3: CW-USB 4: FM 5: AM 6: RTTY-LSB 7: CW-LSB 8: DATA-LSB 9: RTTY-USB A: DATA-FM B: FM-N C: DATA-USB D: AM-N E: PSK F: DATA-FM-N |
| | M | D | P1 | P2 | : | | | | | | |
| Read | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | |
| | M | D | P1 | : | | | | | | | |
| Answer | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | |
| | M | D | P1 | P2 | : | | | | | | |

(FTDX10_CAT_OM_JPN_2104-D. pdfより抜粋)

3：チューニングモードにおける現在の出力読出し

PC<05+2, 3=PC>

- ・送信[PC], 0.5秒待機, インデックス2から3文字記憶, 受信先頭文字[PC]（他の返信は無視）

| PC | POWER CONTROL | | | | | | | | | | |
|--------|---------------|---|----|----|----|---|---|---|---|----|------------|
| Set | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P1 005-100 |
| | P | C | P1 | P1 | P1 | : | | | | | |
| Read | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | |
| | P | C | : | | | | | | | | |
| Answer | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | |
| | P | C | P1 | P1 | P1 | : | | | | | |

(FTDX10_CAT_OM_JPN_2104-D. pdfより抜粋)

4 : チューニング出力設定

PC005<05>

- ・ ・ 送信 [PC005], 0.5秒待機 (返信は無視)

| PC | POWER CONTROL | | | | | | | | | | |
|--------|---------------|---|----|----|----|---|---|---|---|----|--------------|
| Set | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P1 005 - 100 |
| | P | C | P1 | P1 | P1 | ; | | | | | |
| Read | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | |
| | P | C | ; | | | | | | | | |
| Answer | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | |
| | P | C | P1 | P1 | P1 | ; | | | | | |

(FTDX10_CAT_OM_JPN_2104-D. pdf より抜粋)

5 : 現在の周波数読出し

IF<05+6, 5=IF>

- ・ ・ 送信 [IF], 0.5秒待機, インデックス6から5文字記憶, 受信先頭文字 [IF] (他の返信は無視)

| IF | INFORMATION | | | | | | | | | | |
|--------|-------------|----|----|----|----|----|-----|----|----|----|---|
| Set | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P1 001 - 099 (メモリーチャンネル) P1L - P9U (PMS) EMG (EMG ch) P2 VFO-A / バンド周波数 (Hz) P3 クラリファイアオフセット +: プラスシフト - : マイナスシフト クラリファイア周波数: 0000 - 9990 (Hz) P4 0: RX クラリファイア "OFF" 1: RX クラリファイア "ON" P5 0: TX クラリファイア "OFF" 1: TX クラリファイア "ON" P6 MODE 1: LSB 2: USB 3: CW-USB 4: FM 5: AM 6: RTTY-LSB 7: CW-LSB 8: DATA-LSB 9: RTTY-USB A: DATA-FM B: FM-N C: DATA-USB D: AM-N E: PSK F: DATA-FM-N P7 0: VFO 1: メモリー 2: メモリーチューン 3: クイックメモリー/バンク (QMB) 4: (未使用) 5: PMS P8 0: CTCSS "OFF" 1: CTCSS ENC/DEC 2: CTCSS ENC P9 00: (固定値) P10 0: シンプレックス 1: プラスシフト 2: マイナスシフト |
| Read | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | |
| | I | F | ; | | | | | | | | |
| Answer | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | |
| | I | F | P1 | P1 | P1 | P2 | P2 | P2 | P2 | P2 | |
| | 11 | 12 | 13 | 14 | 15 | 16 | 17 | 18 | 19 | 20 | |
| | P2 | P2 | P2 | P2 | P3 | P3 | P3 | P3 | P3 | P4 | |
| | 21 | 22 | 23 | 24 | 25 | 26 | 27 | 28 | 29 | 30 | |
| | P5 | P6 | P7 | P8 | P9 | P9 | P10 | ; | | | |

(FTDX10_CAT_OM_JPN_2104-D. pdf より抜粋)

6 : 送信の開始 (メーターをSWRに切替えてから送信実行)

MS50;TX1<05>

・ ・ 送信 [MS50;TX1], 0.5秒待機 (返信は無視)

2つのコマンド送信の場合前のコマンドターミネータ必要、最後のコマンドは不要

| MS | METER SW | | | | | | | | | | | |
|--------|----------|---|----|----|---|---|---|---|---|----|-----------|--------------|
| Set | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P1: 0: PO | P2: 0: (固定値) |
| | M | S | P1 | P2 | : | | | | | | 1: COMP | |
| Read | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | 2: ALC | |
| | M | S | : | | | | | | | | 3: VDD | |
| Answer | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | 4: ID | |
| | M | S | P1 | P2 | : | | | | | | 5: SWR | |

(FTDX10_CAT_OM_JPN_2104-D. pdf より抜粋)

| TX | TX SET | | | | | | | | | | | |
|--------|--------|---|----|---|---|---|---|---|---|----|-----------------------|-------------------------|
| Set | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P1: 0: RADIO TX "OFF" | CAT TX "OFF" |
| | T | X | P1 | : | | | | | | | 1: RADIO TX "OFF" | CAT TX "ON" |
| Read | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | 2: RADIO TX "ON" | CAT TX "OFF" (Answerのみ) |
| | T | X | : | | | | | | | | | |
| Answer | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | | |
| | T | X | P1 | : | | | | | | | | |

(FTDX10_CAT_OM_JPN_2104-D. pdf より抜粋)

7 : SWR 値の読出し

RM6<05+3, 3=RM>

・ ・ 送信 [RM6], 0.5秒待機, インデックス3から3文字記憶, 受信先頭文字 [RM] (他の返信は無視)

| RM | READ METER | | | | | | | | | | |
|--------|------------|---|----|----|----|----|----|----|----|----|--|
| Set | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P1=0の時 |
| | | | | | | | | | | | P2: メーター 0 - 255 |
| Read | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P3: 000 (固定値) |
| | R | M | P1 | : | | | | | | | P1=1: S 2: - 3: COMP 4: ALC 5: PO 6: SWR 7: IDD 8: VDD 9:-の時 |
| Answer | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P2: メータ値 0 - 255 |
| | R | M | P1 | P2 | P2 | P2 | P3 | P3 | P3 | : | P3: 000: (固定値) |

(FTDX10_CAT_OM_JPN_2104-D. pdf より抜粋)

8 : 受信に移行

TX0<05>

- ・ ・ 送信 [TX0], 0.5秒待機 (返信は無視)

| TX | TX SET | | | | | | | | | | | |
|--------|--------|---|----|---|---|---|---|---|---|----|----------------------|-------------------------|
| Set | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P1 0: RADIO TX "OFF" | CAT TX "OFF" |
| | T | X | P1 | : | | | | | | | 1: RADIO TX "OFF" | CAT TX "ON" |
| Read | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | 2: RADIO TX "ON" | CAT TX "OFF" (Answerのみ) |
| | T | X | : | | | | | | | | | |
| Answer | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | | |
| | T | X | P1 | : | | | | | | | | |

(FTDX10_CAT_OM_JPN_2104-D. pdf より抜粋)

9 : チューニングモード出力の復元

PC<05>

- ・ ・ 送信 [PC\$\$\$] (\$\$\$:③での受信文字列), 0.5秒待機 (返信は無視)

| PC | POWER CONTROL | | | | | | | | | | |
|--------|---------------|---|----|----|----|---|---|---|---|----|--------------|
| Set | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P1 005 - 100 |
| | P | C | P1 | P1 | P1 | : | | | | | |
| Read | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | |
| | P | C | : | | | | | | | | |
| Answer | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | |
| | P | C | P1 | P1 | P1 | : | | | | | |

(FTDX10_CAT_OM_JPN_2104-D. pdf より抜粋)

10 : モードの復元

MD0<05>

- ・ ・ 送信 [MD0\$] (:①での受信文字列), 0.5秒待機 (返信は無視)

| MD | OPERATING MODE | | | | | | | | | | |
|--------|----------------|---|----|----|---|---|---|---|---|----|---|
| Set | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P1 0: MAIN バンド |
| | M | D | P1 | P2 | : | | | | | | 1: SUB バンド |
| Read | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | P2 MODE 1: LSB 2: USB 3: CW-USB 4: FM 5: AM 6: RTTY-LSB |
| | M | D | P1 | : | | | | | | | 7: CW-LSB 8: DATA-LSB 9: RTTY-USB A: DATA-FM |
| Answer | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | B: FM-N C: DATA-USB D: AM-N E: PSK F: DATA-FM-N |
| | M | D | P1 | P2 | : | | | | | | |

(FTDX10_CAT_OM_JPN_2104-D. pdf より抜粋)

* : SWR 読出し時の完了検出パラメータ

100, 20, 0 N, n、M

N : SWR 値がこの設定値以下になればSWRがOK確認の範囲に入った意味です

n : モーターを停止するSWR 値 (リグにより変わります)

M : Y a e s u = 0、 I C O M = 1、 K e n w o o d = 2 を指定してください

N:100、n:20は例としての値です・・・実機調査・メーカー問合せで決定が必要です。

N (SWRlow) は大まかにはSWR 値 2. 5 のリグ返信値を設定

この値がチューニング完了の上限値です。

n (SWRok) はほぼOKと思われるSWR 値 1. 5 程度のリグ返信値を設定

この値を下回るとモーターを停止してチューニング完了します。

調整完了で停止する条件はリグからのSWR 値がL o w 値以下であってO k 値になった場合、もしくはO k 値より大きくてもいったんL o w 値以下に下がってその後上昇に転じたとき完了停止します。