

## FTdx1200ユーザーコマンド説明

ユーザーコマンド参考例 (FTdx1200\_\_t c . t x t)

MD0<05+3, 1=MD>

MD06<05>

PC<05+2, 3=PC>

PC005<05>

IF<05+5, 5=IF>

TX1<05>

RM6<05+3, 3=RM>

TX0<05>

PC<05>

MD0<05>

830, 100, 0 (実機に合わせて変更必要です)

TX<05+2, 1=TX>

\_0

実機での確認がありませんのですべてコマンドマニュアルでの推測設定です。

実機でご確認、「FTdx1200\_\_t c . t x t」の修正をお願いします。

<内容の詳細>

1：現在モードの読出し

MD0<05+3, 1=MD>

- ・送信[MD0], 0.5秒待機, インデックス3から1文字記憶, 受信先頭文字[MD] (他の返信は無視)

MD	OPERATING MODE										
Set	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	P1 0: (固定値) P2 MODE 1: LSB 2: USB 3: CW 4: FM 5: AM 6: RTTY-LSB 7: CW-R 8: DATA-LSB 9: RTTY-USB A: --- B: FM-N C: DATA-USB
	M	D	P1	P2	:						
Read	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	M	D	P1	:							
Answer	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	M	D	P1	P2	:						

(FTDX1200-CAT\_OM\_J. pdfより抜粋)

2：チューニングモード設定

MD06<05>

- ・送信[MD06], 0.5秒待機 (返信は無視)

MD	OPERATING MODE										
Set	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	P1 0: (固定値) P2 MODE 1: LSB 2: USB 3: CW 4: FM 5: AM 6: RTTY-LSB 7: CW-R 8: DATA-LSB 9: RTTY-USB A: --- B: FM-N C: DATA-USB
	M	D	P1	P2	:						
Read	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	M	D	P1	:							
Answer	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	M	D	P1	P2	:						

(FTDX1200-CAT\_OM\_J. pdfより抜粋)

3：チューニングモードにおける現在の出力読出し

PC<05+2, 3=PC>

- ・送信[PC], 0.5秒待機, インデックス2から3文字記憶, 受信先頭文字[PC] (他の返信は無視)

PC	POWER CONTROL										
Set	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	P1 005 ~ 100
	P	C	P1	P1	P1	:					
Read	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	P	C	:								
Answer	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	P	C	P1	P1	P1	:					

(FTDX1200-CAT\_OM\_J. pdfより抜粋)

4 : チューニング出力設定

PC005<05>

- ・ ・ 送信[PC005], 0.5秒待機 (返信は無視)

PC	POWER CONTROL										
Set	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	P1 005 ~ 100
	P	C	P1	P1	P1	;					
Read	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	P	C	;								
Answer	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	P	C	P1	P1	P1	;					

(FTDX1200-CAT\_OM\_J. pdfより抜粋)

5 : 現在の周波数読出し

IF<05+5, 5=IF>

- ・ ・ 送信[PC], 0.5秒待機, インデックス6から5文字記憶, 受信先頭文字[IF] (他の返信は無視)

IF	INFORMATION										
Set	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	P1 000-117 (Memory Channel) P2 VFO-A Frequency (Hz) P3 Clarifier Direction +: Plus Shift, -: Minus Shift Clarifier Offset: 0000 - 9999 (Hz) P4 0: RX CLAR "OFF" 1: RX CLAR "ON" P5 0: TX CLAR "OFF" 1: TX CLAR "ON" P6 MODE 1: LSB 2: USB 3: CW 4: FM 5: AM 6: RTTY-LSB 7: CW-R 8: DATA-LSB 9: RTTY-USB A: --- B: FM-N C: DATA-USB P7 0: VFO 1: Memory 2: Memory Tune 3: Quick Memory Bank (QMB) 4: QMB-MT P8 0: CTCSS "OFF" 1: CTCSS ENC/DEC 2: CTCSS ENC P9 00: (固定値) P10 0: Simplex 1: Plus Shift 2: Minus Shift
Read	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	I	F	;								
Answer	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	I	F	P1	P1	P1	P2	P2	P2	P2	P2	
	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	
	P2	P2	P2	P3	P3	P3	P3	P3	P4	P5	
	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	
	P6	P7	P8	P9	P9	P10	;				

(FTDX1200-CAT\_OM\_J. pdfより抜粋)

6 : 送信の開始

TX1<05>

- ・ ・ 送信[TX1], 0.5秒待機 (返信は無視)

TX	TX SET										
Set	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	P1 0: RADIO TX "OFF" CAT TX "OFF" 1: RADIO TX "OFF" CAT TX "ON" 2: RADIO TX "ON" CAT TX "OFF" (応答)
	T	X	P1	;							
Read	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	T	X	;								
Answer	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	T	X	P1	;							

(FTDX1200-CAT\_OM\_J. pdfより抜粋)

7 : SWR 値の読出し・・・ (AH4 インターフェース時は非実行)

RM6<05+3, 3=RM>

・・・送信 [RM6], 0.5秒待機, インデックス3から3文字記憶, 受信先頭文字 [RM] (他の返信は無視)

RM	READ METER												
Set	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	P1	0: 選択している METER による (S/PO)	5: PO
											1:	S	6: SWR
Read	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	2:	選択している METER による (COMP /ALC /SWR /ID /VDD)	7: ID
	R	M	P1	;							3:	COMP	8: VDD
Answer	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	4:	ALC	
	R	M	P1	P2	P2	P2	;				P2	0 - 255	

(FTDX1200-CAT\_OM\_J. pdf より抜粋)

8 : 受信に移行

TX0<05>

・・・送信 [TX0], 0.5秒待機 (返信は無視)

TX	TX SET												
Set	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	P1	0: RADIO TX "OFF"	CAT TX "OFF"
	T	X	P1	;							1:	RADIO TX "OFF"	CAT TX "ON"
Read	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	2:	RADIO TX "ON"	CAT TX "OFF" (応答)
	T	X	;										
Answer	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10			
	T	X	P1	;									

(FTDX1200-CAT\_OM\_J. pdf より抜粋)

9 : チューニングモード出力の復元

PC<05>

・・・送信 [PC\$\$\$] (\$\$\$:③での受信文字列), 0.5秒待機 (返信は無視)

PC	POWER CONTROL												
Set	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	P1	005 ~ 100	
	P	C	P1	P1	P1	;							
Read	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10			
	P	C	;										
Answer	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10			
	P	C	P1	P1	P1	;							

(FTDX1200-CAT\_OM\_J. pdf より抜粋)

10 : モードの復元

MD0<05>

・ ・ 送信 [MD0\$] (\$:①での受信文字列), 0.5秒待機 (返信は無視)

MD	OPERATING MODE										
Set	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	P1 0: (固定値) P2 MODE 1: LSB 2: USB 3: CW 4: FM 5: AM 6: RTTY-LSB 7: CW-R 8: DATA-LSB 9: RTTY-USB A: --- B: FM-N C: DATA-USB
	M	D	P1	P2	:						
Read	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	M	D	P1	:							
Answer	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
	M	D	P1	P2	:						

(FTDX1200-CAT\_OM\_J. pdfより抜粋)

\* : SWR 読出し時の完了検出パラメータ

830, 100, 0                    N, n、M

N : 読出し10回での値の総和がこの設定値以下になればSWRが下がったと判断

n : 読出し10回での値の変化値の総和がこの設定値以下ならほぼ安定と判断

M : Y a e s u = 0、I C O M = 1、K e n w o o d = 2を指定してください

N:830、n:100は例としての値です・・・実機調査・メーカー問合せで決定必要です。

Nは大まかにはSWR値2.5のログ返信値×10を設定

nは1回目と2回目の変化値+2回目と3回目の変化値+・・・9回目と10回目の変化値として変化した値の総和を計算します。100設定の場合はこの変化が10程度のばらつきでほぼ安定したと判断します。

上記の設定でSWRが2.5以下でほぼ安定すればチューニングOKと判断です。

830はFT991がSWR2.5で83なので10倍して830にしています。

FTdx1200でのSWR読出し値詳細は不明です。

\* S W R ・ S a f e t y

キャリアコントロールタイプ等チューナー使用時の不用意な高出力での運用でチューナーの破損をできるだけ防ぐように、H i S W R 検出時リグの出力を調整出力に低減します。

使用しない場合はこの2つの設定は無しでもかまいません。また設定していても無線L a n から設定出来る S W R 値を「0000」にしておけばこの動作は無効O F Fになります。

TX<05+2, 1=TX>

下記コマンドでのR e a d で送受信状態を読み出します。

TX		TX SET												
Set		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	P1 0: RADIO TX "OFF"      CAT TX "OFF"		
	T	X	P1	:								1: RADIO TX "OFF"      CAT TX "ON"		
Read		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	2: RADIO TX "ON"      CAT TX "OFF" (応答)		
	T	X	:											
Answer		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10			
	T	X	P1	:										

応答は送信時 P 1 が「1」もしくは「2」になります。応答文字列のインデックス2番目から1文字を取り出し判断の対象としますが2つは設定できないので「0」の場合は受信中を利用して「\_0」と先頭に[\_]を付加することで「0」以外なら送信中と判断します。

送信中を表す文字列を設定します。

\_0

上記コマンドでの応答が「0」以外で送信中と判断し、その後現在の出力読み出し・S W R 値の読み出しで、設定された S W R 値を超えていた場合調整出力に低減して、ステータス L E D を点滅させます。受信に移行した時点で読み出していた出力に復元します。

上記の[\_]はTC-AH4(Ver3, 71)からの仕様になります。Ver3. 70までは1か2のいずれか選択で設定をお願いします。